

Micro-Epsilon Atensor zählt als Mitglied der Micro-Epsilon Unternehmensgruppe zu den führenden Unternehmen in der vollautomatisierten robotergestützten Mess- und Inspektionstechnik. Verstärken Sie unser Team als

Applikationsingenieur (m/w/d) für robotergestützte Messtechnik

Hochmoderne robotergestützte Messtechnik für die industrielle Fertigung weckt Ihr Interesse? Dann gestalten Sie mit uns die Zukunft der industriellen Mess- und Inspektionssysteme.

Ihre Aufgaben:

- Entwicklung von kundenspezifischen Mess- und Inspektionssystemen
- Programmierung verschiedenster Roboter
- Unterstützung bei der Integration der Mess- und Inspektionsanlagen in der Fertigungslinie des Kunden
- Inbetriebnahme der Anlagen beim Kunden
- Durchführung von Schulungen beim Kunden

Ihre Qualifikation:

- Abgeschlossene technische Ausbildung: Uni, FH oder HTL im Bereich Elektrotechnik, Elektronik, Mechatronik, Automatisierungstechnik oder Informatik
- Sollten Sie noch keine oder nur geringe Erfahrung in der Robotik und/oder Automatisierungstechnik haben, so können Sie diese als Berufseinsteiger gerne bei uns sammeln!
- Sie können sich schnell in entsprechende Tools und Programmiersprachen einarbeiten.
- Gute Englischkenntnisse
- Reisebereitschaft
- Persönlich verfügen Sie über Kommunikationsfähigkeit, Selbstständigkeit, Belastbarkeit und ein hohes Maß an Flexibilität.

Wir bieten:

- Innovative und anspruchsvolle Tätigkeit im nationalen und internationalen Umfeld
- Offene kollegiale Arbeitsatmosphäre
- Betreuung und Coaching durch erfahrene Kolleginnen und Kollegen
- Interessante Einblicke in hochmoderne Fertigungsanlagen unserer Kunden

Für diese Position gilt ein kollektivvertragliches Mindestgehalt von EUR 2.503 brutto/Monat. Selbstverständlich bieten wir eine entsprechende Überzahlung in Abhängigkeit der beruflichen Qualifikation und Erfahrung.

Senden Sie Ihre Bewerbung an:

Micro-Epsilon Atensor GmbH, Herrn Dr. Jürgen Steininger,
Im Stadtgut B2, 4407 Steyr-Gleink oder an juergen.steininger@micro-epsilon.at
www.micro-epsilon.at